

ULTRALIVIANOS

CITY BROWN

Zapato urbano ultraliviano de seguridad. Cuero 100% natural, diseño y tecnología de vanguardia. Confort sin límites y máxima protección.

**TECNOLOGÍAS****■ ALUMINIUM TOE CAP**

Puntera de protección de aluminio, 40% más liviana que las tradicionales de acero y ultra resistente.

■ DCP SYSTEM

Sistema de doble inserto de TPU Alta Densidad que incrementa notablemente la resistencia a la abrasión y el grip.

■ AIRCORE

Forro interior tricapa con cámara de aire y libre de espumas sintéticas. Favorece la respirabilidad y la evaporación de la humedad.

■ FOAMFREE

Interiores sin soporte de espumas sintéticas. Disminuye humedad, eleva confort.

■ IPD TECHNOLOGY

Incremento progresivo de la densidad. Elevado confort, óptima amortiguación en la zona del talón y máxima estabilidad en el paso.

■ SHOCK ABSORBER

Sistema de bóveda ovoidal acanalada de deformación programada. Redirige la carga en el taco distribuyéndola uniformemente.

■ MICROTEC PRO

Efectiva protección antimicrobiana. Previene el desarrollo de microorganismos y malos olores.



DESCRIPCIÓN

Modelo: Zapato Urbano Ultraliviano

■ COMPOSICIÓN CAPELLADA

Color

- Marrón

Exterior

- Cuero 100% natural

Interior

- Forro textil con tratamiento antimicrobiano

Cuello

- Acolchado

Lengüeta

- Forrada y acolchada

■ PUNTERA

- Aluminio

■ ACCESORIOS

Cordones

- Ultra resistentes a la tracción con REFLEMAX

Pasacordones

- Ojalillos reforzados

Plantillas

- Plantilla ultra confort conformada ergonómica

■ PLANTA

Otras propiedades

- Dieléctrica
- Resistente a Hidrocarburos
- Antideslizante
- Autolimpiante
- Resistente a la Flexión
- Resistente a la Abrasión

Compuesto

- Poliuretano Multidensidad

Adhesión capellada planta

- Inyección directa

■ OPCIONALES

- P - Plantilla Resistente a Perforación OMNIGUARD

■ NUMERACIÓN

Del 36 hasta el 46

CERTIFICACIÓN PARA RIESGOS ESPECÍFICOS



Fecha de última revisión: 2022/07/22

WWW.FUNCIONALWEB.COM

El contenido de este documento puede ser modificado sin previo aviso.

© Maincal 2024